PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

11-120240

(43) Date of publication of application: 30.04.1999

(51)Int.CI.

G06F 17/60 1/137 B65G GO6K 7/00

(21)Application number: 09-280763

14.10.1997

(71)Applicant: FUJITSU LTD

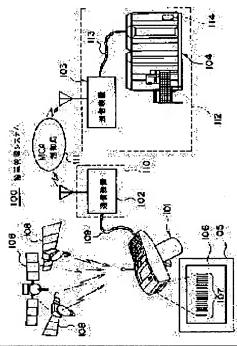
(72)Inventor: KUMA TATSUYA

(54) PORTABLE TERMINAL EQUIPMENT, SYSTEM AND METHOD FOR MANAGING INFORMATION WHILE USING THE SAME

(57)Abstract:

(22)Date of filing:

PROBLEM TO BE SOLVED: To surely manage a position, where information is read, together with the read information by managing collected collection information and position information, which is detected when that collection information is collected, together. SOLUTION: A bar code reader 101 is a portable handy type and has a function for reading a bar code 107 and a position detecting function based on a GPS. The bar code reader 101 reads the bar code 107 printed on a voucher 106 stuck to an article 105 at the collection time of the article 105 through the bar code reading function, automatically detects the position information and time information at the time of reading the bar code 107 through the position detecting function and stores them together with the read information of the bar code 107. The bar code reading function irradiates the bar code 107 with laser light and detects reflected light from the bar code 107 so that the bar code 107 can be optically read. Besides, the position detecting function uses a position and time detecting method based on the GPS.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

21.09.2000

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

24.12.2002

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

(19) 日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

特開平11-120240

(43)公開日 平成11年(1999) 4月30日

(51) Int.Cl. ⁶		識別記号	FΙ		
G06F	17/60		G06F	15/21	Z
B 6 5 G	1/137		B 6 5 G	1/137	Α
G 0 6 K	7/00		G06K	7/00	U

審査請求 未請求 請求項の数12 OL (全 17 頁)

		WHEN THE	木明水 明水気の数12 OL (主 17 員)
(21)出願番号	特願平9-280763	(71)出願人	000005223 富士通株式会社
(22)出願日	平成9年(1997)10月14日		神奈川県川崎市中原区上小田中4丁目1番 1号
		(72)発明者	旗 達也 神奈川県川崎市中原区上小田中4丁目1番 1号 富士通株式会社内
		(74)代理人	弁理士 伊東 忠彦

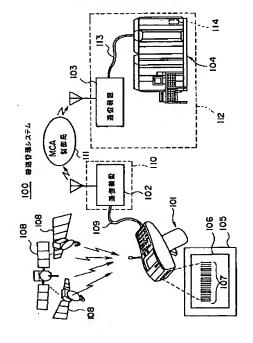
(54) 【発明の名称】 携帯型端末装置及びそれを用いた情報管理システム並びに情報管理方法

(57)【要約】

【課題】 情報を取得した位置情報とともに管理する携 帯型端末装置及びそれを用いた情報管理システムに関 し、読み取り情報とともに、情報を読み取った位置を確 実に管理できる携帯型端末装置及びそれを用いた情報管 理システムを提供することを目的とする。

【解決手段】 バーコードリーダ101によりバーコー ド107を読み取ったときに、GPS (グローバル・ポ ジショニング・システム) により読取位置の位置情報及 び時間を検出し、読み取ったバーコードの情報と共に管 理する。

本発明の第1実施例の概略構成図



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 情報を収集し、収集した情報を該情報を 認識した位置情報と合わせて管理する携帯型端末装置に おいて、

所定の情報を収集する情報収集手段と、

現在位置に応じた位置情報を検出する位置検出手段と、 前記情報収集手段で収集された収集情報と、該収集情報 が前記情報収集手段により収集されたときに、前記位置 検出手段により検出された前記位置情報とを合わせて管 理する情報管理手段とを有することを特徴とする携帯型 端末装置。

【請求項2】 現在時間に応じた時間情報を検出する時間検出手段を有し、前記情報管理手段は、前記収集情報及び前記位置情報に加えて、前記収集情報が前記情報収集手段により収集されたときに、前記時間検出手段により検出された前記時間情報を収集し、合わせて管理することを特徴とする請求項1記載の携帯型端末装置。

【請求項3】 前記情報収集手段は、操作者の識別情報を収集することを特徴とする請求項1又は2記載の携帯型端末装置。

【請求項4】 前記情報収集手段は、バーコードリーダであることを特徴とする請求項1乃至3のいずれか一項記載の携帯型端末装置。

【請求項5】 前記位置検出手段は、GPS (グローバル・ポジショニング・システム) により位置及び時間情報を検出することを特徴とする請求項1乃至4のいずれか一項記載の携帯型端末装置。

【請求項6】 前記位置検出手段は、LAN (ローカル・エリア・ネットワーク) の各ノードから送信される位置及び時間情報を受信し、該受信信号に応じて位置を検出することを特徴とする請求項1乃至5のいずれか一項記載の携帯型端末装置。

【請求項7】 前記情報収集手段で収集された収集情報と、該収集情報が前記情報収集手段により収集されたときに、前記位置検出手段により検出された前記位置情報とを合わせて送信する送信手段を有することを特徴とする請求項1乃至6のいずれか一項記載の携帯型端末装置。

【請求項8】 前記情報収集手段は、音声を認識する音 声認識手段と、

前記音声認識手段で認識された音声に応じた識別情報を 収集情報として読み出す情報読出手段とを有することを 特徴とする請求項1乃至7のいずれか一項記載の携帯型 端末装置。

【請求項9】 前記情報収集手段は、指紋を認識する指 紋認識手段と、

前記指紋認識手段で認識された指紋のパターンに応じた 識別情報を収集情報として読み出す情報読出手段とを有 することを特徴とする請求項1乃至8のいずれか一項記 載の携帯型端末装置。 【請求項10】 所定の情報を収集する情報収集手段と、現在位置に応じた位置情報を検出する位置検出手段と、前記情報収集手段で収集された収集情報と、該収集情報が前記情報収集手段により収集されたときに、前記位置検出手段により検出された前記位置情報とを合わせ

て管理する情報管理手段と、収集された情報を送信する

前記携帯型端末装置から送信された前記収集情報を受信 する受信手段と、

送信手段とを有する携帯型端末装置と、

前記受信手段で受信した前記収集情報に応じて情報を管 理する管理手段とを有することを特徴とする情報管理シ ステム。

【請求項11】 情報を収集し、収集した情報を該情報を認識した位置情報と合わせて管理する情報管理方法において.

所定の情報を収集し、

前記所定の情報が収集された位置に応じた位置情報を検 出し

前記所定の情報と前記位置情報とを合わせて管理するこ 20 とを特徴とする情報管理方法。

【請求項12】 前記所定の情報が収集された時間を検 出し

前記所定の情報及び前記位置情報に加えて、前記所定の情報が収集されたときの前記時間情報を収集し、合わせて管理することを特徴とする請求項11記載の情報管理 方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は携帯型端末装置及びそれを用いた情報管理システム並びに情報管理方法に係り、特に、情報を取得した位置情報とともに管理する携帯型端末装置及びそれを用いた情報管理システム並びに情報管理方法に関する。近年、物流の発達にともない、物品の管理が重要な要素となっている。現在、物流における物品の管理の一般的なシステムとしてバーコードを用いたシステムがある。

【0002】このようなシステムでは、伝票に予めバーコードを印刷しておき、物品を回収、する際に伝票に印刷されたバーコードをハンディータイプのバーコードリーダにより読み取り、記憶している。記憶されたバーコードは、管理センタのホストコンピュータに記録され、物流が管理されている。このとき、物流を正確に管理するには、バーコードを読み取った位置、及び、時間を管理する必要がある。

[0003]

【従来の技術】従来のバーコードを用いた物流システムでは、バーコードが読み取られた位置、及び、時間はキー操作、又は、バーコード表などから操作者が入力していた。

50 [0004]

-2-

2

【発明が解決しようとする課題】しかるに、従来のバー コードリーダでは、位置情報は回収した物品の識別ID と同様に位置情報に応じたバーコードが印刷された位置 情報用バーコード表から現在位置に応じたバーコードの 読取、あるいは、キー操作により位置情報の入力を行っ ていたため、位置情報の入力を忘れたり、現在位置を誤 って読み込んだりして、位置情報の確実な管理が行えな い等の問題点があった。

【0005】本発明は上記の点に鑑みてなされたもの で、読み取り情報とともに、情報を読み取った位置を確 実に管理できる携帯型端末装置及びそれを用いた情報管 理システム並びに情報管理方法を提供することを目的と

[0006]

【課題を解決するための手段】本発明の請求項1は、情 報を収集し、収集した情報を該情報を認識した位置情報 と合わせて管理する携帯型端末装置において、所定の情 報を収集する情報収集手段と、現在位置に応じた位置情 報を検出する位置検出手段と、前記情報収集手段で収集 された収集情報と、該収集情報が前記情報収集手段によ り収集されたときに、前記位置検出手段により検出され た前記位置情報とを合わせて管理する情報管理手段とを 有することを特徴とする。

【0007】請求項1によれば、情報収集手段で収集さ れた情報に位置情報を自動的に付与して管理できるの で、収集情報の収集位置の情報を容易に管理できる。請 求項2は、現在時間に応じた時間情報を検出する時間検 出手段を有し、前記情報管理手段は、前記収集情報及び 前記位置情報に加えて、前記収集情報が前記情報収集手 段により合わせて、収集されたときに、前記時間検出手 段により検出された前記時間情報を合わせて管理するこ とを特徴とする。

【0008】請求項2によれば、収集情報の収集位置に 加えて収集時間を自動的に管理することができるので、 収集情報をきめ細かに管理できる。請求項3は、前記情 報収集手段が、操作者の識別情報を収集することを特徴 とする。請求項3によれば、情報収集手段による情報と して操作者の識別情報を収集することにより、特定の操 作者の位置を管理できる。

【0009】請求項4は、前記情報収集手段が、バーコ ードリーダであることを特徴とする。請求項4によれ ば、バーコードの読取位置を自動的に管理できる。請求 項5は、前記位置検出手段が、GPS (グローバル・ポ ジショニング・システム)により位置及び時間情報を検 出することを特徴とする。

【0010】請求項5によれば、GPSにより位置及び 時間情報を検出することにより、広範囲において位置及 び時間を正確に管理できる。請求項6は、前記位置検出 手段が、LAN (ローカル・エリア・ネットワーク) の

受信信号に応じて位置を検出することを特徴とする。

【0011】請求項6によれば、LAN (ローカル・エ リア・ネットワーク) の各ノードから送信される位置及 び時間情報を受信し、該受信信号に応じて位置を検出す ることにより、構内等の人、物品の位置を既存のLAN を用いて管理できる。請求項7は、前記情報管理手段に 管理された前記収集情報と前記位置情報とを合わせて送 信する送信手段を有することを特徴とする。

【0012】請求項7によれば、情報収集手段で収集さ れた収集情報と、収集情報が情報収集手段により収集さ れたときに位置検出手段により検出された位置情報とを 送信手段により外部送信することにより、その場で収集 情報と位置情報との関係を照合することができる。請求 項8は、前記情報収集手段が、音声を認識する音声認識 手段と、前記音声認識手段で認識された音声に応じた識 別情報を収集情報として読み出す情報読出手段とを有す ることを特徴とする。

【0013】請求項8によれば、音声により識別情報を 認識することにより各人の認識を容易かつ正確に行え る。請求項9は、前記情報収集手段が、指紋を認識する 指紋認識手段と、前記指紋認識手段で認識された指紋の パターンに応じた識別情報を収集情報として読み出す情 報読出手段とを有することを特徴とする。

【0014】請求項9によれば、指紋により識別情報を 認識することにより各人の認識を容易かつ正確に行え る。請求項10は、所定の情報を収集する情報収集手段 と、現在位置に応じた位置情報を検出する位置検出手段 と、前記情報収集手段で収集された収集情報と、該収集 情報が前記情報収集手段により収集されたときに、前記 位置検出手段により検出された前記位置情報とを合わせ て管理する情報管理手段と、収集された情報を送信する 送信手段とを有する携帯型端末装置と、前記携帯型端末 装置から送信された前記収集情報を受信する受信手段 と、前記受信手段で受信した前記収集情報に応じて情報 を管理する管理手段とを有することを特徴とする。

【0015】請求項10によれば、携帯型端末装置で収 集される情報を収集位置の情報と共に管理でき、このと き、情報収集時に位置情報は自動的に取得できるので、 使い勝手が良好となる。請求項11は、情報を収集し、 収集した情報を該情報を認識した位置情報と合わせて管 理する情報管理方法において、所定の情報を収集し、前 記所定の情報が収集された位置に応じた位置情報を検出 し、前記所定の情報と前記位置情報とを合わせて管理す ることを特徴とする。

【0016】請求項11によれば、情報収集手段で収集 された情報に位置情報を自動的に付与して管理できるの で、収集情報の収集位置の情報を容易に管理できる。請 求項12は、請求項11において、前記所定の情報が収 集された時間を検出し、前記所定の情報及び前記位置情 各ノードから送信される位置及び時間情報を受信し、該 50 報に加えて、前記所定の情報が収集されたときの前記時 間情報を収集し、合わせて管理することを特徴とする。 【0017】請求項12によれば、収集情報の収集位置 に加えて収集時間を自動的に管理することができるの で、収集情報をきめ細かに管理できる。

[0018]

【発明の実施の形態】図1に本発明の第1実施例の概略 ブロック構成図を示す。本実施例では、携帯型端末装置 を輸送管理システムに適用する場合について説明する。 本実施例の輸送管理システム100は、主に、本発明の 携帯型端末装置に相当するバーコードリーダ101、通 信装置102、103、ホストコンピュータ104から 構成されている。

【0019】バーコードリーダ101は、携帯可能なハ ンディータイプのもので、物品105の集配時に集配現 場まで携帯可能な構成とされている。バーコードリーダ 101は、バーコードを読み取る機能、及び、GPS (Global Positioning System) による位置検出機能を 有する。バーコードリーダ101は、物品105の集配 時に物品105に張り付けられる伝票106に印刷され たバーコード107をバーコード読取機能により読み取 20 り、バーコード107を読み取ったときの位置情報及び 時間情報を位置検出機能により自動的に検出し、バーコ ード107の読取情報とともに記憶する。バーコード読 取機能は、バーコード107にレーザ光を照射し、バー コード107からの反射光を検出することにより、光学 的にバーコード107の読み取りを行っている。また、 位置検出機能は、GPS (Global Positioning System)による位置及び時間検出方法を用いる。GPSは、 複数のGPS衛星108から常時送信されている送信信・ 号を検知することにより、検知した送信信号の位相差な 30 どから経度、緯度、高度、標準時間の情報が検出可能と されている。

【0020】バーコードリーダ101は、ケーブル10 9を介して通信装置102に接続可能な構成とされてい る。通信装置102は、例えば、集配する物品105を 搬送するための車両110に搭載されており、コネクタ (図示せず) にケーブル109を接続することによりバ ーコードリーダ101を接続可能とされている。通信装 置102は、MCA (Multi Channel Access) 無線シス テムを構成しており、MCA制御局111を介して通信 40 装置103との通信を行う。

【0021】通信装置102は、接続されたバーコード リーダ101に記憶されたバーコード107の読取情報 及びその読取位置・時間情報を変調して、MCA制御局 111を介して管理センタ112に設けられた通信装置 103の無線送信する。通信装置103は管理センタ1 12に設けられ、通信装置102から送信されるバーコ ード107の読取情報及びその読取位置・時間情報をM CA制御局111から受信する。通信装置103は、ケ ーブル113を介してホストコンピュータ104に接続 50 07の白黒の配列に応じたパルス信号は、入力インタフ

されおり、受信したバーコード107の読取情報及びそ の位置・時間情報を復調して、ケーブル113を介して . ホストコンピュータ104に供給する。

【0022】ホストコンピュータ104は、集配時に通 信装置103から供給されたバーコード107の読取情 報及びその読取位置・時間情報から物品105の集配の 状況を管理する。このため、ホストコンピュータ104 には、例えば、物品105を集配する際に、バーコード 107とその集配位置に対する照合テーブル114が予 め作成されている。

【0023】ホストコンピュータ104は、受信データ と照合テーブル114とを照合して、正しく集配が行わ れているかをチェックする。図2に本発明の第1実施例 のホストコンピュータの照合テーブルの構成図を示す。 照合テーブル114は、例えば、図2に示すようにバー コードデータD1~D1-n と、バーコードデータに対応 した物品105を配送すべき位置情報D2~D2-n が対 になって格納されている。

【0024】次に、バーコードリーダ101の構成を図 面と共に説明する。図3に本発明の第1実施例のバーコ ードリーダのブロック構成図を示す。バーコードリーダ 101は、伝票106に印刷されたバーコード107を 読み取るバーコード読取部115、バーコード読取部1 15で読み取られたバーコード107のデータを入力す る入力インタフェース116、GPS衛星108から送 信される送信信号を受信するGPS受信用アンテナ11 7、GPS受信用アンテナ117で受信された送信信号 から位置を検出し、位置情報及び時間情報を生成する位 置認識装置118、位置認識装置118で生成された位 置情報及び時間情報を入力する入力インタフェース11 9、通信装置102との接続を行うケーブル109を接 続するためのコネクタ120、コネクタ120に送信情 報を出力する出力インタフェース121、バーコードの 読み取り、データの送信などの各種指示を入力する操作 部122、操作部122で入力された命令を入力する入 カインタフェース123、集配者に物品105の集配の 可否を報知する報知装置124、報知装置124を接続 する出力インタフェース125、データ処理を行うCP U126、データ処理時の作業用領域となるとともに、 処理データを格納するRAM127、CPU126での 処理プログラムが格納されたROM128、入力インタ フェース116、119、123、出力インタフェース 121, 125, CPU126, RAM127, ROM 128を接続するバス129から構成される。

【0025】バーコード読取部115は、操作部122 からの命令に応じて読取窓からレーザ光を出射し、バー コード107からの反射光を受光することにより、バー コード107の白黒の配列に応じたパルス信号を生成す る。バーコード読取部115で生成されたバーコード1

ェース116に供給される。

【0026】入力インタフェース116は、バーコード 読取部115で読み取られた信号をバス129に出力す べきデータ形式に変換する。入力インタフェース116 からバス129に供給された読取データは、CPU12 6により位置認識装置118で認識された位置情報及び 時間情報が付与されてRAM127に記憶される。CP U126は、例えば、ROM128に格納されたプログ ラムにより処理を実行する。

【0027】ここで、バーコードリーダ101によるバ ーコード読み取り時処理を図面とともに説明する。図4 に本発明の第1実施例のバーコード読取処理のフローチ ャートを示す。CPU126は、操作部122からバー コード読み取り指示があると、バーコード読取部114 を駆動する (ステップS1-1、S1-2)。

【0028】CPU126は、ステップS1-2でバー コード読取部114が駆動され、バーコード107の読 み取りが完了すると、このバーコード107の読取完了 がトリガとなって、位置認識装置118に位置情報及び 時間情報の取得指示を行い、入力インタフェース119 を介して位置認識装置118から現在位置の位置情報、 及び、現在時間の時間情報を取得する(ステップS1-3.51-4)

【0029】CPU126は、ステップS1-4で、位 置認識装置118から位置情報及び時間情報を取得する と、ステップS1-3で読み取りが完了したバーコード 107の読取データにステップS1-4で取得した位置 情報及び時間情報を付与して、RAM128に記憶し、 バーコード107の物品105が集配すべきか否かを判 定する照合処理が行われる (ステップS1-5、S1-306.51-7)

【0030】バーコードリーダ101で読み取ったバー コードデータをホストコンピュータ104に供給する場 合は、バーコードリーダ101をケーブル109で、車 両110に搭載された通信装置102に接続し、無線M CAによりホストコンピュータ104に送信する。ここ で、バーコードデータ送信時の処理を図面と共に説明す

【0031】図5に本発明の第1実施例の照合処理のフ ローチャートを示す。照合処理では、まず、RAM12 7に格納された (バーコードデータ+位置情報+時間情 報)を出力インタフェース122、コネクタ120を介 して通信装置102に供給し、ホストコンピュータ10 4に対して送信する(ステップS2-1)。

【0032】CPU124は、ステップS2-2で、ホ ストコンピュータ104に対してRAM126に格納さ れた (バーコードデータ+位置情報+時間情報) を送信 した後、ホストコンピュータ104からの応答を監視す る (ステップS2-2)。 CPU124は、ステップS

り、配送すべき物品である旨の判定がされると、報知装 置124を制御して、集配すべき物品105である旨の 報知をオペレータに対して行うと共に、RAM126に 格納しておいた (バーコードデータ+位置情報+時間情 報)を消去する(ステップS2-3、S2-4)。

【0033】また、ステップS2-4で、ホストコンピ ュータ104側に (バーコードデータ+位置情報+時間 情報)をn回送信してもNG応答しかない場合には、配 送した又は配送しようとしている物品はその場所で配送 すべき物品でないと判断してエラーログを生成し、エラ ーログが生成された場合には、報知装置124により集 配者に物品105は集配すべき物品でない旨の報知を行 $j(x_{7}, y_{8}, y_{1}, y_{2}, y_{1}, y_{2}, y_{1}, y_{2}, y_{3}, y_{1}, y_{2}, y_{3}, y_{1}, y_{2}, y_{3}, y_{3}$

【0034】次に、ホストコンピュータ104の動作を 図面とともに説明する。図6に本発明の一実施例のホス トコンピュータのデータ受信処理のフローチャートを示 す。ホストコンピュータ104では、通信装置103か ら供給される受信データを待ち受けており (ステップS 3-1)。通信装置103から受信データが供給される と(ステップS3-2)、集配すべき物品であるか否か を受信データの内容から照合する(ステップS3-3)。

【0035】照合は、ホストコンピュータ104に物品 105のバーコードデータに対応して配送場所の位置情 報を格納した照合テーブル114を参照し、受信したバ ーコードデータと位置情報との組み合わせが照合テーブ ル114に存在しなければ、NG応答をバーコードリー ダ101に送信し、受信したバーコードデータと位置情 報との組み合わせが照合テーブル114に存在していれ ば、OK応答を通信装置103によりバーコードリーダ 101に対して送信する(ステップS3-4、S3-5, S3-6).

【0036】本実施例によれば、物品に付与されたバー コードデータ及び配送する場所の位置情報に応じて物品 の配送の可否を確認できるので、物品の配送の誤りをな くすことができる。このとき、位置情報は、GPSシス テムにより自動的に確定されるので、操作が簡単とな り、また、誤操作による誤りもなくすことができる。な お、本実施例では、通信装置102をバーコードリーダ 101とは別体とし、集配用車両110に設けたが、バ ーコードリーダ101と一体に設けてもよい。

【0037】なお、現場での物品の配送の誤りをなくす ために、収集した情報とその場所の位置情報とをホスト コンピュータ104に送信して、照合テーブル114に より照合して、確認を行っているが、収集した情報とそ の場所の位置情報とをホストコンピュータ104でのみ 収集する場合には、照合を行う必要はない。このような 場合、ホストコンピュータ104は、単に、バーコード リーダ101から送信された収集した情報とその場所の 2-3で、ホストコンピュータ104からOK応答があ 50 位置情報とを対にして格納する。この格納された情報に

40

より作業が確実に行われたかどうかの確認が可能とな

【0038】図7に本発明の第2実施例の概略構成図を 示す。同図中、図1と同一構成部分には同一符号を付 し、その説明は省略する。本実施例の輸送管理システム 200は、バーコードリーダ201の筐体内部に無線M CAによる通信が可能な通信装置を設け、図1の外づけ の通信装置102を不要とし、ケーブル109による通 信装置との接続を不要としてなる。

【0039】図8に本発明の第2実施例のバーコードリ ーダのブロック構成図を示す。同図中、図3と同一構成 部分には同一符号を付し、その説明は省略する。本実施 例のバーコードリーダ201は、筐体内に図3にコネク タ120に代えて通信装置202を設け、出力インタフ ェース121に直接接続する。本実施例によれば、物品 105が集積されている場所で、直接物品105からバ ーコード107を読み取って、その場で、集配すべき物 品であるか否かの判断を行うことができるので、効率よ く集配が行える。また、バーコードリーダと通信装置と の接続が不要となり、取扱が簡単になる。

【0040】また、本実施例では、通信手段として、無 線MCAを用いたが、これに限ることはなく、例えば、 移動通信網を用いてホストコンピュータ104との通信 を行うこともできる。図9に本発明の第3実施例の概略 構成図を示す。同図中、図1と同一構成部分には同一符 号を付し、その説明は省略する。

【0041】本実施例の輸送管理システム300では、 ケーブル102によりバーコードリーダ101を携帯電 話機301に接続する。携帯電話機301は、基地局3 02、交換局303を介して固定電話網304に接続さ れ、固定電話網304からモデム305を介してホスト コンピュータ104に接続される。また、携帯電話機3 01を別体としたが、携帯電話機301の機能をバーコ ードリーダ101に設けることもできる。

【0042】図10に本発明の第4実施例の概略構成図 を示す。同図中、図1と同一構成部分には同一符号を付 し、その説明は省略する。本実施例の輸送管理システム 400は、バーコードリーダ401の筐体内部に移動通 信網による通信が可能な通信装置を設け、図9の外づけ の携帯電話301を不要とし、また、ケーブル109に よる通信装置との接続を不要とした。

【0043】図11に本発明の第4実施例のバーコード リーダのブロック構成図を示す。同図中、図3と同一構 成部分には同一符号を付し、その説明は省略する。本実 施例のバーコードリーダ401は、筐体内に図3にコネ クタ120に代えて移動通信網との接続が可能な通信装 置402を設け、出力インタフェース121に直接接続

【0044】本実施例によれば、物品105が集積され

読み取って、その場で、集配すべき物品であるか否かの 判断を行うことができるので、効率よく集配が行える。 また、通信装置との接続が不要となり、取扱が簡単にな る。また、上記第1乃至第3の実施例では、広域での移 動を考慮して位置検出手段としてGPSシステムを用い たが、これに限られることはない。例えば、工場の構内 など比較的狭い範囲での物品の移動を考えると、位置検 出手段としては、例えば、既存の無線 LAN (Local Ar ea Network) を用いて位置検出を行う方法もある。

【0045】図12に本発明の第5実施例の概略構成図 を示す。同図中、図1と同一構成部分には同一符号を付 し、その説明は省略する。本実施例の輸送管理システム 500は、バーコードリーダ501がLAN502のノ ード503から送信される位置及び時間情報を含む送信 データを検出することにより、バーコードリーダ501 の現在位置及び時間を検出する構成とする。

【0046】図13に本発明の第5実施例の送信データ 構成図を示す。図13 (A) はホストコンピュータ10 4からLAN502に送信される送信データ、図13 (B) はノード503-1からノード503-1がカバ ーする範囲に送信される送信信号、図13(C)はノー ド503-nからノード503-nがカバーする範囲に 送信される送信信号の構成を示す。

【0047】ホストコンピュータ104に通信装置50 4が接続され、通信装置504からは、図13(A)に 示すようにホストコンピュータ104の位置データPh 、及び、ホストコンピュータ104から位置データPh を送信した時間 th が送信される。また、ノード50 3-1は、ホストコンピュータ104から送信される位 置データPh 及び時間データth が供給されると、図1 3 (B) に示すように、ノード503-1の位置データ P1、及び、時間データ th にホストコンピュータ10 4からのノード503-1までにかかるデータの伝送時 間 Δ t 1 を加算した時間 t 1 を外部に送信する。データ の伝送時間 ∆ t1 は予め測定して、ノード503-1に 記憶されている。

【0048】同様に、ノード503-nでは、ホストコ ンピュータ104から送信される位置データPh 及び時 間データth が供給されると、図13(C)に示すよう に、ノード503-nの位置データPn、及び、時間デ ータ th にホストコンピュータ104からのデータの伝 送時間 Δtn を加算した時間t1 を外部に送信する。バ ーコードリーダ501は、バーコード107の読み込み 時に、ホストコンピュータ104又は、各ノード503 -1~503-nから送信される送信データを取り込 み、バーコード107の読み込み時の位置及び時間情報 を取得する。

【0049】ここで、バーコードリーダ501の構成を 説明する。図14に本発明の第5実施例のバーコードリ ている場所で、直接物品105からバーコード107を 50 ーダのブロック構成図を示す。同図中、図3と同一構成

40

部分には同一符号を付し、その説明は省略する。本実施 例のバーコードリーダ501は、無線LAN502のノ ード503-1~503-nとの通信を行う通信装置5 05、通信装置505をバス129に接続する入出力イ ンタフェース506から構成される。

【0050】本実施例では、バーコード107の読取時 に通信装置505によりホストコンピュータ104の通 信装置504、及び、ノード503-1~503-nか ら出力される図13に示すような送信データを受信し て、バーコード107の読取時の位置及び時間情報を取 得する。図15に本発明の第5実施例の情報読取処理の フローチャートを示す。同図中、図4に示す情報読取処 理と同一処理部分には同一符号を付し、その説明は省略 する。

【0051】本実施例では、ステップS1-3でバーコ ード読取部115によりバーコード107が読み取られ ると、CPU126は入出力インタフェース506にア クセスして、ホストコンピュータ104に接続された通 信装置504及びノード503-1~503-nから送 信される送信データを取得する(ステップS4-1)。 【0052】次に、CPU126は、ステップS4-1 で取得された送信データに応じて位置情報及び時間情報 を取得する(ステップS4-2)。ここで、ステップS 4-2の位置・時間取得処理について説明する。図16 に本発明の第5実施例の位置・時間取得処理のフローチ ャート、図17に本発明の第5実施例の位置・時間取得 処理の動作説明図を示す。

【0053】本実施例の位置・時間取得処理では、ステ ップS4-2で単一のノードからだけ送信データを受信 した場合には、受信した送信データの位置情報 Pn 及び 30 時間情報 tn をバーコード107読取時の位置情報 Pn 及び時間情報 tn とする(ステップS5-1~S5-3)。また、ステップS4-2で複数のノードから送信 データを受信した場合には、送信データを受信した全て のノードで受信可能な範囲を検出し、位置情報とする (ステップS5-4)。例えば、図15で、ノードN1 で受信可能な範囲を実線、ノードN2で受信可能な範囲 を破線、ノード3で受信可能な範囲を一点鎖線で示す。 【0054】このとき、ノードN1、N2、N3の全て のノードからの送信データを受信可能な範囲は、図15 にGで示す範囲であり、このとき、Gの位置が位置情報 とされる。また、ノードN1、N2で送信データを受信 可能な範囲は、図15にDで示す範囲であり、Dが位置 情報とされる。同様に、ノードN1、N3で送信データ を受信可能な範囲は、図15にDで示す範囲であり、D が位置情報とされる。ノードN2、N3で送信データを 受信可能な範囲は、図15にEで示す範囲であり、Eの 位置が位置情報とされる。

【0055】さらに、ノードN1でのみ送信データを受

12

置情報にする。同様に、ノードN2で送信データを受信 可能な範囲は、図15にBで示す範囲であり、Bの位置 が位置情報とされる。ノードN3で送信データを受信可 能な範囲は、図15にCで示す範囲であり、Cが位置情 報とされる。

【0056】なお、ノードの位置情報の組み合わせに対 応する位置情報は予めROM128に格納されており、 ROM128を参照することにより決定される。また、 時間情報は、受信した複数のノードのうちいずれかを選 択すればよい(ステップS5-5)。ステップS5-4、S5-5により複数のノードから送信データを受信 した場合におけるバーコード107読取時の位置情報P n 及び時間情報 tn が取得される。

【0057】バーコード107読取時の位置情報 Pn 及 び時間情報 tn が取得された後は、第1~第4実施例の ステップS1-5~S1-7が行われ、照合処理が行わ れる。本実施例によれば、既存のLANを用いて物品の 集配の確認が行えるようになる。

【0058】なお、第1~第5実施例では、通信装置と してMCA無線、携帯電話を用い端末装置で得られた情 報を遠隔からホストコンピュータ104に入力したが、 これに限られるものではなく、他に、例えば、IrDA 規格に準拠したデバイスを設け、ホストコンピュータ1 04との通信を行うようにしても良い。また、上記第1 ~第5の実施例では、端末装置をバーコードリーダと し、物品105にバーコードを付与して、物品105を 識別する構成とした場合について説明したが、これに限 ることはなく、例えば、物品105を集配する集配者を 識別し、管理を行う方法も考えられる。

【0059】図13に本発明の第6実施例の概略構成図 を示す。同図中、図1と同一構成部分には同一符号を付 し、その説明は省略する。本実施例では、集配者601 に各人を識別するためのIDを付与し、付与したIDを バーコード107としてバッジ602等の印刷してお く。また、ホストコンピュータ104には、集配者60 1毎に集配する位置情報を格納した照合テーブル603 を用意しておく。

【0060】集配者601は、物品105を集配する前 に、バッジ602に印刷されたバーコード107を読み 取る。バーコード107を読み取りにより、第1~第4 実施例と同様にGPS、LANなどにより位置情報が検 出され、バーコード107から取得されたIDととも に、ホストコンピュータ104に供給される。ホストコ ンピュータ104では、IDと位置情報との組み合わせ を照合テーブル604と照合して、一致するIDと位置 情報との組み合わせが存在すれば、集配〇Kとし、一致 するIDと位置情報との組み合わせが存在しなければ、 集配NGとする。

【0061】以上により、特定の集配者601が集配が 信可能な範囲は、図15にAで示す範囲であり、Aを位 50 予定されていない集配場所(位置)から物品を集配する ことがなくなる。なお、本実施例では、物品、集配者の 認識にバーコードを用いたが、これに限るものではな く、他に、例えば、MSデータ、すなわち、磁気カード 等のIDカードを用いてもよい。

【0062】図19に本発明の第7実施例の概略構成図を示す。同図中、図18と同一構成部分には同一符号を付し、その説明は省略する。本実施例の輸送管理システム700では、集配者601に集配者601を識別するためのIDが書き込まれた磁気カード701を配布し、携帯型端末装置をバーコードリーダ101に代えて、カードリーダ702で構成してなる。

【0063】図20に本発明の第7実施例のカードリーダのブロック構成図を示す。同図中、図3と同一構成部分には同一符号を付し、その説明は省略する。本実施例のカードリーダ702は、バーコード読取部115に代えて、磁気カード701に磁気的に記録されたIDを読み取るカード読取部703を設けてなる。

【0064】また、個人を識別する方法としては、他に、音声認識や、指紋認識などが考えられる。図21に本発明の第7実施例の概略構成図を示す。同図中、図18と同一構成部分には同一符号を付し、その説明は省略する。本実施例の輸送管理システム800では、携帯型端末装置をバーコードリーダ101に代えて、音声認識装置801で構成してなる。

【0065】図22に本発明の第8実施例の音声認識装置のプロック構成図を示す。同図中、図3と同一構成部分には同一符号を付し、その説明は省略する。本実施例の音声認識装置801は、バーコード読取部115に代えて、マイクロフォンなどの音声入力装置801を設け、ROM128に予め登録された周波数特性の音声と検出し、IDを認識する音声認識プログラムを格納しておき、音声に応じてIDを認識する構成とする。

【0066】図23に本発明の第9実施例の概略構成図を示す。同図中、図18と同一構成部分には同一符号を付し、その説明は省略する。本実施例の輸送管理システム900では、携帯型端末装置をバーコードリーダ101に代えて、指紋認識装置901で構成してなる。図24に本発明の第9実施例の音声認識装置のブロック構成図を示す。同図中、図3と同一構成部分には同一符号を付し、その説明は省略する。

【0067】本実施例の指紋認識装置901は、バーコード読取部115に代えて、指紋を光学的に読み取る指紋検出装置902を設け、検出された指紋のパターンを予め登録されたパターンと比較することによりIDを認識するプログラムをROM128に格納しておき、指紋に応じてIDを認識する。なお、上記第8、第9実施例の音声認識と指紋認識では、認識に誤差があるので、両方を組み合わせることにより、正確にIDを認識できるようになる。

【0068】なお、第6~第9実施例ではホストコンピ 50

14

ュータ104との通信方法として、第1実施例で示すた MCA無線を用いたが、これに限られるものではなく、第2~第5実施例に示す通信方法も適用できることは言うまでもない。また、上記第6~第9実施例では輸送管理システムとして用いているが、これに限ることなく、1 Dが付与された特定の人物の位置を管理するシステムにも適用可能である。

【0069】例えば、営業マンなどの居場所を管理する場合に用いることができる。

[0070]

【発明の効果】上述の如く、本発明の請求項1によれば、情報収集手段で収集された情報に位置情報を自動的に付与して管理できるので、収集情報の収集位置の情報を容易に管理できる等の特長を有する。請求項2によれば、収集情報の収集位置に加えて収集時間を自動的に管理することができるので、収集情報をきめ細かに管理できる等の特長を有する。

【0071】請求項3によれば、情報収集手段による情

報として操作者の識別情報を収集することにより、特定の操作者の位置を管理できる等の特長を有する。請求項4によれば、バーコードの読取位置を自動的に管理できる等の特長を有する。請求項5によれば、GPSにより位置及び時間情報を検出することにより、広範囲において位置及び時間を正確に管理できる等の特長を有する。【0072】請求項6によれば、LAN(ローカル・エリア・ネットワーク)の各ノードから送信される位置及び時間情報を受信し、該受信信号に応じて位置を検出することにより、構内等の人、物品の位置を既存のLANを用いて管理できる等の特長を有する。請求項7によれば、情報収集手段で収集された収集情報と、収集情報が情報収集手段により収集されたときに位置検出手段により検出された位置情報とを送信手段により外部送信する

ことにより、その場で収集情報と位置情報との関係を照

合することができる等の特長を有する。

【0073】請求項8によれば、音声により識別情報を認識することにより各人の認識を容易かつ正確に行える等の特長を有する。請求項9によれば、指紋により識別情報を認識することにより各人の認識を容易かつ正確に行える等の特長を有する。請求項10によれば、携帯型端末装置で収集される情報を収集位置の情報と共に管理でき、このとき、情報収集時に位置情報は自動的に取得できるので、使い勝手が良好となる等の特長を有する。【0074】請求項11によれば、情報収集手段で収集された情報に位置情報を自動的に付与して管理できるので、収集情報の収集位置の情報を容易に管理できる等の特長を有する。請求項12によれば、収集情報の収集位置に加えて収集時間を自動的に管理することができるので、収集情報をきめ細かに管理できる等の特長を有す

【図面の簡単な説明】

15

【図1】本発明の第1実施例の概略構成図である。

【図2】本発明の第1実施例のホストコンピュータの照合テーブルの

【図3】本発明の第1実施例のバーコードリーダのブロック構成図である。

【図4】本発明の第1実施例の情報読取処理のフローチャートである。

【図5】本発明の第1実施例の照合処理のフローチャートである。

【図6】本発明の第1実施例のホストコンピュータのデ 10 ータ受信処理のフローチャートである。

【図7】本発明の第2実施例の概略構成図である。

【図8】本発明の第2実施例のバーコードリーダのブロック構成図である。

【図9】本発明の第3実施例の概略構成図である。

【図10】本発明の第4実施例の概略構成図である。

【図11】本発明の第4実施例のバーコードリーダのブロック構成図である。

【図12】本発明の第5実施例の概略構成図である。

【図13】本発明の第5実施例の送信データの構成図で 20 ある。

【図14】本発明の第5実施例のバーコードリーダのブロック構成図である。

【図15】本発明の第5実施例の情報読取処理のフローチャートである。

【図16】本発明の第5実施例の位置・時間取得処理のフローチャートである。

【図17】本発明の第5実施例の動作説明図である。

【図18】本発明の第6実施例の概略構成図である。

【図19】本発明の第7実施例の概略構成図である。

【図20】本発明の第7実施例のカードリーダのブロック構成図である。

【図21】本発明の第8実施例の概略構成図である。

【図22】本発明の第8実施例の音声認識装置のブロック構成図である。

16

【図23】本発明の第9実施例の概略構成図である。

【図24】本発明の第9実施例の指紋認識装置のブロック構成図である。

【符号の説明】

100 情報管理装置

101 バーコードリーダ

0 102、103 通信装置

104 ホストコンピュータ

105 物品

106 伝票

107 バーコード

108 GPS用衛星

109、113 ケーブル

110 集配用車両

111 MCA制御局

112 管理センタ

0 114 照合テーブル

115 バーコード読取部

116、119、123 入力インタフェース

117 GPSアンテナ

118 位置認識装置

120 コネクタ

121、125 出力インタフェース

122 操作部

124 報知装置

126 CPU

30 127 RAM

128 ROM

[図2]

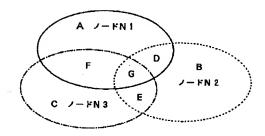
本発明の第1実施例のホストコンピュータの 照合テーブルの構成図

114

D1	D 2		
D1-1	D 2 - 1		
•			
•			
•			
•	•		
•			
D 1 - n	D 2 - n		

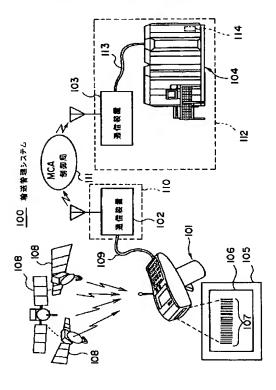
【図17】

本発明の第5 実施例の動作説明図



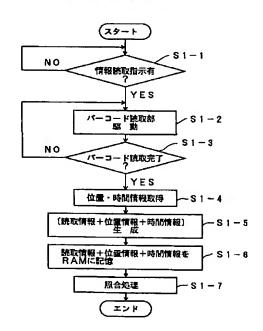
【図1】

本発明の第1実施例の概略構成図



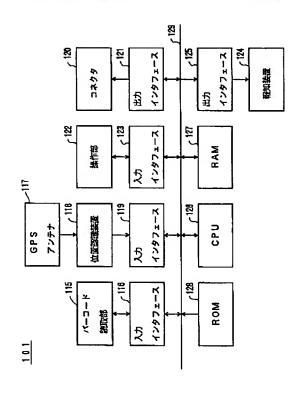
【図4】

本発明の第1実施例の情報読取処理のフローチャート



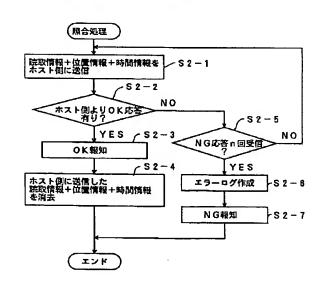
【図3】

本発明の第1実施例のバーコードリーダのブロック構成図



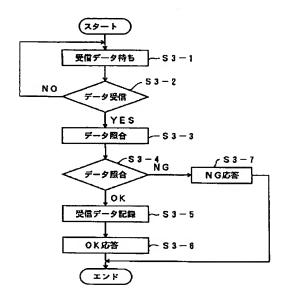
【図5】

本発明の第1実施例の照合処理のフローチャート



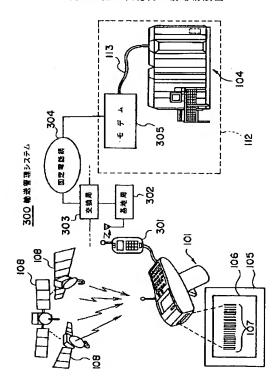
【図6】

本発明の第1実施例のホストコンピュータの データ受信処理のフローチャート



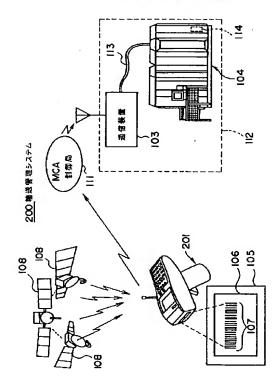
【図9】

本発明の第3実施例の概略構成図



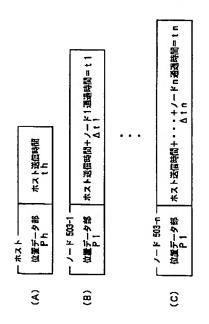
【図7】

本発明の第2実施例の概略構成図



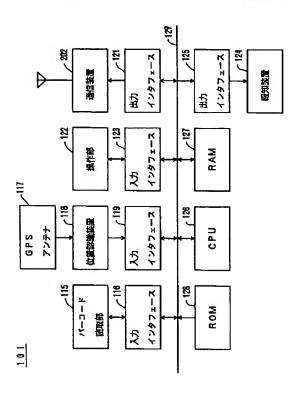
【図13】

本発明の第5実施例の送信データ構成図



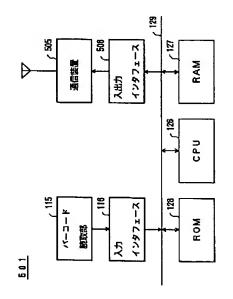
【図8】

本発明の第2実施例のバーコードリーダのブロック構成図



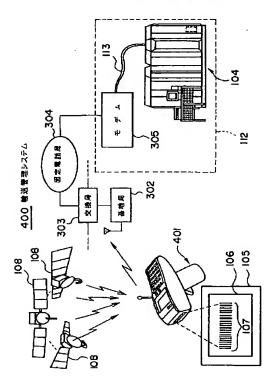
【図14】

本発明の第5実施例のバーコードリーダのブロック構成図



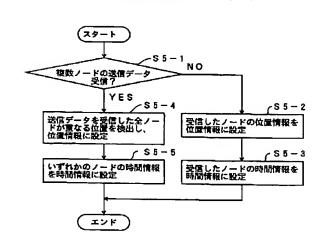
【図10】

本発明の第4 実施例の概略構成図



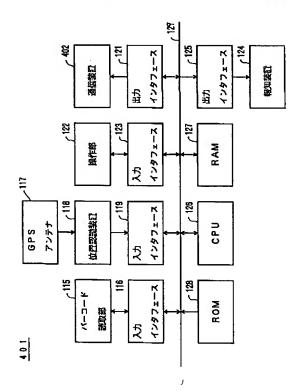
【図16】

本発明の第5実施例の位置・ 時間情報取得処理のフローチャート



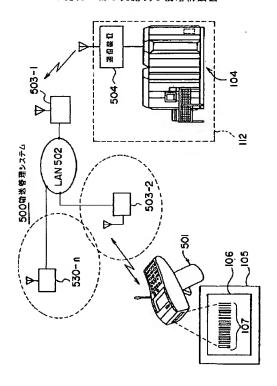
【図11】

本発明の第4実施例のパーコードリーダのブロック構成図



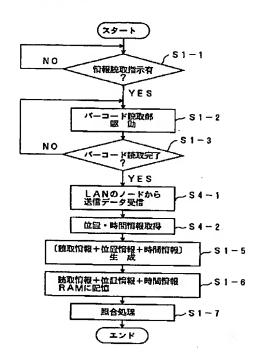
【図12】

本発明の第5実施例の概略構成図



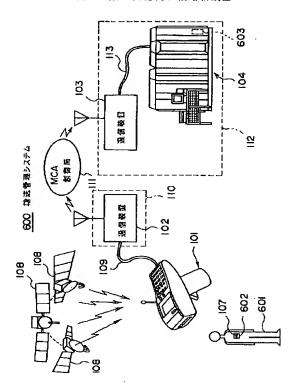
【図15】

本発明の第5実施例の竹報暁取処理のフローチャート



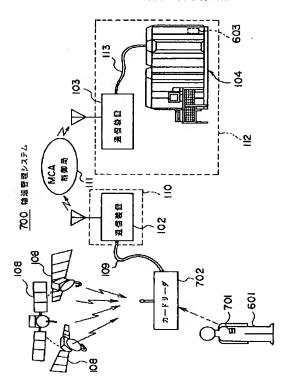
【図18】

本発明の第6実施例の概略構成図



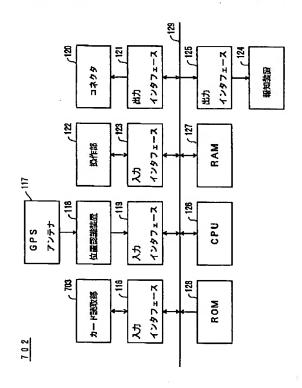
【図19】

本発明の第7 実施例の概略構成図



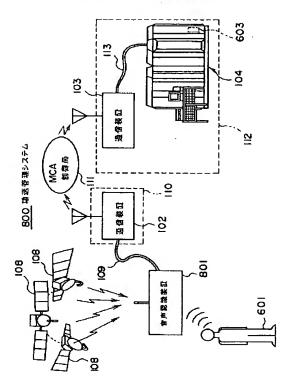
【図20】

本発明の第7実施例のバーコードリーダのブロック構成図



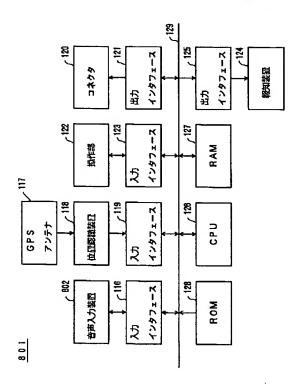
【図21】

本発明の第8実施例の概略構成図



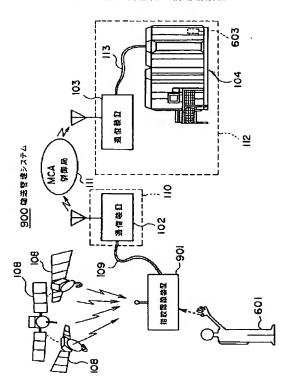
【図22】

本発明の第8実施例の音声認識装置のブロック構成図



【図23】

本発明の第9 実施例の概略構成図



【図24】

本発明の第9実施例の指紋認識装冠のブロック構成図

